

исследование и метод решения процесса пластического деформирования при магнитно-абразивной обработке газодетонационных покрытий

Чинишная обработка, в том числе и магнитно-абразивная, сопровождаются двумя основными процессами – механическим съемом металла и его окислов с поверхности обрабатываемых деталей, а также сглаживание микронеровностей путем их пластического деформирования абразивными зернами. Причем пластическое деформирование поверхности занимает приблизительно 70–80% объема МАО. Вследствие этого задача исследования процесса пластического деформирования поверхностного слоя деталей при МАО является весьма актуальной.

В качестве модели, поясняющей процессы, происходящие при МАО, предлагается рассмотреть вдавливание твердого шарика в пластически деформируемую среду.

На основе анализа картины деформирования получено поле скоростей течения частиц материала в предположении линейного закона затухания деформацией по глубине внедрения шарика:

$$V_x = \frac{V_0}{h} \left( x - \frac{x^3}{3a^2} - \frac{xy^2}{a^2} \right) \left( 1 + \frac{z}{h} \right); \quad (1)$$

$$V_y = \frac{V_0}{h} \left( y - \frac{y^3}{3a^2} - \frac{x^2y}{a^2} \right) \left( 1 + \frac{z}{h} \right); \quad (2)$$

$$V_z = -2V_0 \left( 1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{a^2} \right) \left( \frac{1}{2} + \frac{z}{h} + \frac{z^2}{2h^2} \right), \quad (3)$$

где:  $x$ ,  $y$ ,  $z$  – координаты точки приложения шарика к пластически деформируемой среде;

$a$  – радиус отпечатка;

$h$  – глубина внедрения шарика в пластически деформируемую среду.

В уравнении (3) скорость распространения деформации по оси  $z$  задана выражением  $1 - x^2/a^2 - y^2/a^2$ , а закон затухания представлен выражением  $1/2 + z/h + z^2/2h^2$ , т.е. линейным. Аналогично заданы  $V_x$  и  $V_y$ .

Зная поле скоростей частиц деформируемого материала опреде-

ляем поле скоростей деформаций:

$$\varepsilon_{xx} = \frac{\partial V_x}{\partial x} = \frac{V_0}{h} \left( 1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{a^2} \right) \left( 1 + \frac{z}{h} \right); \quad (4)$$

$$\varepsilon_{yy} = \frac{\partial V_y}{\partial y} = \frac{V_0}{h} \left( 1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{a^2} \right) \left( 1 + \frac{z}{h} \right); \quad (5)$$

$$\varepsilon_{zz} = \frac{\partial V_z}{\partial z} = -\frac{2V_0}{h} \left( 1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{a^2} \right) \left( 1 + \frac{z}{h} \right); \quad (6)$$

$$\begin{aligned} \varepsilon_{xy} &= \frac{\partial V_x}{\partial y} + \frac{\partial V_y}{\partial x} = -\frac{V_0}{h} \left( 1 + \frac{z}{h} \right) \frac{2xy}{a^2} - \\ &- \frac{V_0}{h} \left( 1 + \frac{z}{h} \right) \frac{2xy}{a^2}; \end{aligned} \quad (7)$$

$$\begin{aligned} \varepsilon_{yz} &= \frac{\partial V_y}{\partial z} + \frac{\partial V_z}{\partial y} = \frac{V_0}{h^2} \left( y - \frac{x^2 y}{a^2} - \frac{y^3}{3a^2} \right) - \\ &- 2V_0 \left( \frac{1}{2} + \frac{z}{h} + \frac{z^2}{2h^2} \right) \frac{2y}{a^2}; \end{aligned} \quad (8)$$

$$\begin{aligned} \varepsilon_{xz} &= \frac{\partial V_x}{\partial z} + \frac{\partial V_z}{\partial x} = -\frac{V_0}{h^2} \left( x - \frac{x^3}{3a^2} - \frac{xy^2}{a^2} \right) + \\ &+ 2V_0 \left( \frac{1}{2} + \frac{z}{h} + \frac{z^2}{2h^2} \right) \frac{2x}{a^2}. \end{aligned} \quad (9)$$

Далее находим интенсивность скоростей деформации по формуле:

$$\begin{aligned} \varepsilon_i &= \sqrt{\frac{1}{3} \left[ (\varepsilon_{xx} - \varepsilon_{yy})^2 + (\varepsilon_{yy} - \varepsilon_{zz})^2 + (\varepsilon_{zz} - \varepsilon_{xx})^2 + \right.} \\ &\left. + \frac{3}{2} (\varepsilon_{xy}^2 + \varepsilon_{yz}^2 + \varepsilon_{xz}^2) \right]. \end{aligned} \quad (10)$$

В нашем случае  $\varepsilon_{xx} = \varepsilon_{yy}$ ;  $\varepsilon_{zz} = -2\varepsilon_{xx}$ , поэтому

$$\varepsilon_i = 2\varepsilon_{xx} \sqrt{1 + \frac{1}{12} \left[ (\varepsilon_{xy}^2 + \varepsilon_{yz}^2 + \varepsilon_{xz}^2) / \varepsilon_{xx}^2 \right]} \quad (11)$$

Обозначим в уравнении (11):

$$B = \sqrt{1 + \frac{1}{12} \left[ (\varepsilon_{xy}^2 + \varepsilon_{yz}^2 + \varepsilon_{xz}^2) / \varepsilon_{xx}^2 \right]}, \quad (12)$$

где  $B$  - учитывает влияние касательных напряжений на процесс обработки.

Учитывая выражение (12), интенсивность скоростей деформации (10) примет вид:

$$\varepsilon_i = 2\varepsilon_{xx}B = \frac{2V_0}{h} \left(1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{a^2}\right) \left(1 + \frac{z}{h}\right) B. \quad (13)$$

Теперь легко определить работу деформирования:

$$A = \sqrt{1 + 1/12 \left\{ \left[ (16V_0^2 + x^2y^2)/a^4h^2 \right] \left(1 + \frac{z}{h}\right)^2 + \left[ (V_0^2/h^4x \times (y - x^2y/a^2 - y^3/3a^2) + 4V_0(1/2 + z/h + z^2/2h^2)2y^2/a^4 \right]^2 + \left[ V_0^2/h^2(x - x^3/3a^2 - xy/a^2) + 2V_0(1/2 + z/h + z^2/2h^2)2x/a^3 \right] \right\}} / V_0h^2(1 - x^2/a^2 - y^2/a^2)(1 - z/h). \quad (14)$$

Далее определяем параметры процесса пластического деформирования материала:

$$\mu_i = \frac{\tilde{G}_s}{3\varepsilon_i} = \frac{\tilde{G}_s h}{6V_0} \left(1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{a^2}\right) \left(1 + \frac{z}{h}\right) B, \quad (15)$$

где:  $\mu_i$  - коэффициент Пуассона;

$\tilde{G}_s$  - предел текучести материала.

Зная  $\mu_i$ , находим значение касательных напряжений:

$$\tau_{xy} = \mu_i \varepsilon_{xy} = -\frac{2}{3} \tilde{G}_s \frac{xy}{a^2} B \left(1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{a^2}\right). \quad (16)$$

Применив функцию диссипации энергии:

$$E = \tilde{G}_s \varepsilon_i = \frac{2V_0}{h} \tilde{G}_s \left(1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{a^2}\right) \left(1 + \frac{z}{h}\right), \quad (17)$$

определяем энергию деформирования

$$\mathcal{E} = \iiint EdVdt = \kappa \frac{2\tilde{G}_s}{h} \iiint \left(1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{a^2}\right) \left(1 + \frac{z}{h}\right) B dx dy dz. \quad (18)$$

Расчет остальных параметров деформирования материала зернами магнитно-абразивного порошка при МАО выполнен на основе теории малых упруго-пластических деформаций со следующими допущениями: рабочие зерна имеют одинаковые размеры и сферическую

форму; абразивная фракция в зернах размещена изотропно, зерна несжимаемые, жесткие, соотношения размеров реальных зерен и обрабатываемых деталей позволяют считать рабочий защор плоским.

Задача заключалась в определении величины деформируемого слоя (отпечатка) и закона распределения нагрузки под зерном.

В результате предложенной методики получены следующие расчетные зависимости:

$$a = \sqrt[3]{\frac{3\pi k_1 P}{8\beta_1}}; \quad (19)$$

$$g_o = \sqrt{\frac{24}{\pi^5} \left[ \frac{\beta_1}{k_1} \right]^{2p}}; \quad (20)$$

$$\omega_o = \sqrt{\frac{9\pi^2}{8} \beta_1 k_1^2 P^2}, \quad (21)$$

где:  $a, \omega$  - размеры отпечатка (диаметр и глубина);

$g_o$  - интенсивность нагрузки;

$k_1$  - коэффициент, учитывающий свойство обрабатываемых материалов;

$P$  - нагрузка на зерно;

$R$  - радиус зерна;

$\beta_1 = \frac{1}{2}R$  - коэффициент, учитывающий влияние размера зерна.

На основании предложенной методики расчета параметров процесса деформирования материала зернами магнитно-абразивного порошка при МАО можно определять энерго-силовые параметры процесса, прогнозировать величину упрочненного слоя материала и варьировать технологические параметры (размеры зерен, магнитную индукцию).