

Студ. 7 курса ИАИ

Таранов Ц.Е.

Определение высоты фермы
заданного пролета при минималь-
ном весе фермы.

Задана ферма с параллельными поясами и нисходящими раскосами. Пролет фермы $L = (n-1)a$, где $2n$ - количество узлов фермы; a - длина панели решетки. Найти такую высоту фермы, чтобы вес ее был минимальным.

Допущение: вес заклепок и косынок фермы (дополнительных конструктивных элементов) в решении задачи не учитывается.

$$n = 2k + 1, \text{ где } k > 0 - \text{ любое целое число};$$
$$L = (n-1)a = 2ka.$$

Реакции опор равны:

$$R = \frac{Pn}{2} = P \frac{2k+1}{2}$$

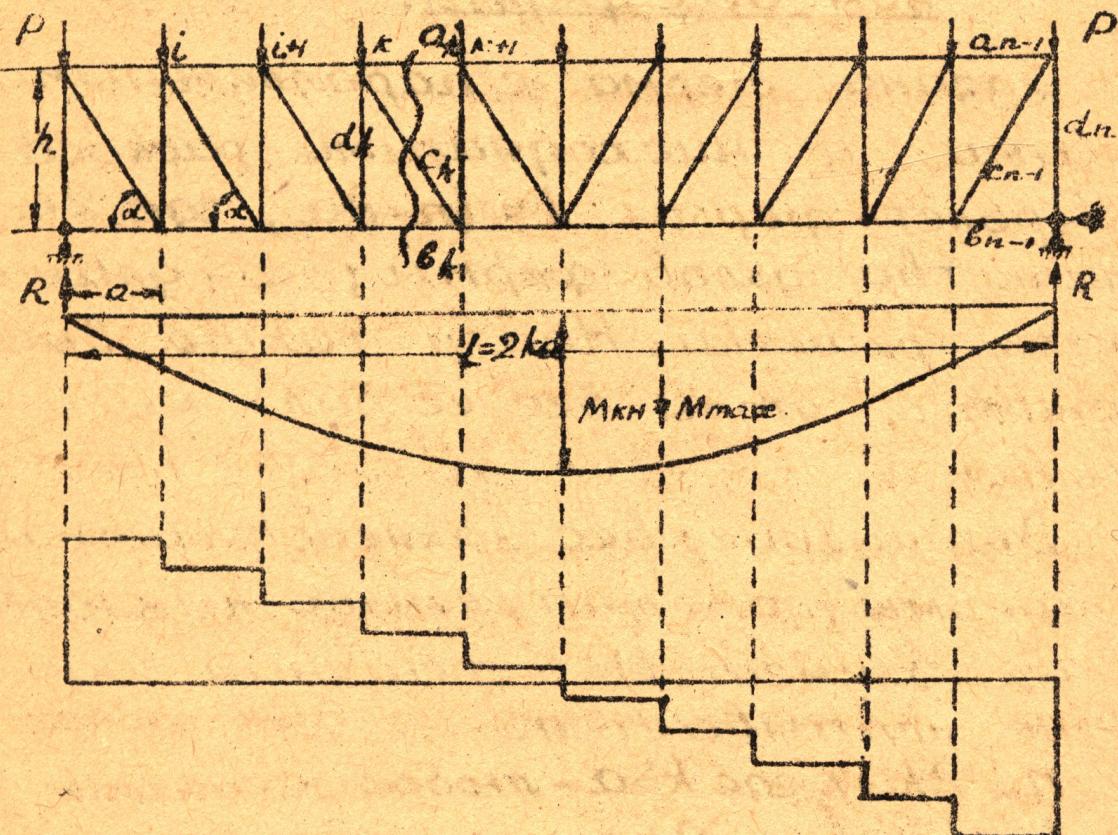
Задача состоит в составлении уравнения веса данной фермы и в исследовании его на экстремум. Предполагается, что сечения стержней, работающих на одинаковые деформации, берется по сечению максимального стержня. Пояса загружены сильнее в средних пролетах, а стойки и раскосы - в крайних.

Изгибающий момент относите-

Ля 110. $(i+1)-20$ узла:

$$M_{i+1} = \frac{P(2k+1)}{2} a_i - Pa[i+(i-1)+\dots+\\ +2+i] = \frac{P(2k+1)}{2} a_i - Pa \frac{i+1}{2} i = \frac{Pa}{2}(2ki + i - i^2 - i);$$

$$M_{i+1} = \frac{Pa}{2} (2ki - i^2).$$



Докажем применимость метода
индукции, т.е. что:

$$M_{(i+1)+1} = \frac{Pa}{2}[2k(i+1) - (i+1)^2] = M_{i+2}$$

Имеем очевидное равенство:

$$M_{i+2} = M_{i+1} - Pa + P_i a = M_{i+1} + a(R_i - P),$$

где $R_i = \frac{P(2k+1)}{2} - P_i = P(k-1 + \frac{1}{2})$ — равнодействующая i сил.

Итак, $M_{i+2} = M_{i+1} + aP(k-1 - \frac{1}{2})$.

$$\text{Имеем: } M_{(i+1)+1} = \frac{Pa}{2}[2k(i+1) - (i+1)^2] = \\ = \frac{Pa}{2}(2ki - i^2) + \frac{Pa}{2}(2k - 2i - 1) =$$

$$= M_{i+1} + P_a \left(k - i - \frac{1}{2} \right);$$

$$\text{т.е. } M_{i+1} = M_{i+2}$$

Максимальный изгибающий момент, когда $i=k=\frac{n-1}{2}$:

$$M_{\max} = M_{k+1} + M_{k+2} = \frac{P_a}{2} (2k^2 - k^2) = \frac{P_a}{2} k^2.$$

$$M_k = M_{k+1} = \frac{P_a}{2} (k^2 - 1), \text{ когда } i=k-1.$$

Перерезывающая сила:

$$Q_{k+1} = P = Q_{k+2}$$

$$Q_{\max} = Q_i = \frac{P(2k+1)}{2} - P = \frac{P(2k-1)}{2}.$$

По известным соотношениям для фермы с параллельными поясами имеем:

$$A_k = \frac{M_{k+1}}{h} = \frac{M_{\max}}{h} = \frac{Pak^2}{2h} (-) \text{ "max" усилие верхнего пояса (к-тыні пролет);}$$

$$B_k = -\frac{M_k}{h} = \frac{M_k'}{h} = \frac{P_a}{2h} (k^2 - 1) (+) \text{ "max" усилие нижнего пояса (к-тыні пролет)}$$

$$C_i = \frac{Q_{\max}}{\sin \alpha} = \frac{P(2k-1)}{2 \sin \alpha} (+) \text{ "max" усилие в раскосах (i-й раскос);}$$

$$D_i = Q_{\max} = \frac{P(2k-1)}{2} (-) \text{ "max" усилие в стойках (i-я стойка).}$$

Целевое уравнение веса фермы:

$$G = j [L(F_a + F_b) + nhF_d + \frac{h}{2 \sin \alpha} (n-1) F_c], \text{ где:}$$

j -удельный вес материала.

Минимально-необходимые площади:

F_a , F_b , F_d и F_c (соответственно верхнего пояса, нижнего пояса, стойки, раскоса) находят из уравнений прочности:

$$F_a = \frac{A_k}{\psi G_{kp}^{\alpha}} = \frac{P a k^2}{2 h \psi} \cdot \frac{a^2}{\pi^2 E z_a^2} = \frac{P a^3 k^2}{2 \psi \pi^2 E z_a^2} \cdot \frac{1}{h} = \frac{A}{h};$$

$$A = \frac{P a k^2}{2 \psi G_{kp}^{\alpha}}$$

$$F_B = \frac{B_k}{G_z} = \frac{P a (k^2 - 1)}{2 h G_z} = \frac{B}{h};$$

$$B = \frac{P a (k^2 - 1)}{2 G_z}$$

$$F_c = \frac{C}{G_z} = \frac{P (2k - 1)}{2 G_z \sin \alpha} = \frac{C}{\sin \alpha};$$

$$C = \frac{P (2k - 1)}{2 G_z}$$

$$F_d = \frac{D}{\psi G_{kp}^{\alpha}} = \frac{P (2k - 1)}{2 \pi^2 E z_a^2 \psi} h^2 = D h^2;$$

$$D = \frac{P (2k - 1)}{2 \pi^2 E \psi z_a^2}, \text{ где:}$$

z_a - допускаемое напряжение для растяжения.

z_d - радиус инерции сечения верхнего пояса;

z_d - радиус инерции сечения стойки;

ψ - коэффициент запаса продольного изгиба.

Уравнение веса:

$$G = \sigma \left[L \frac{A + B}{h} + (2k + 1) D h^3 + \frac{2k C}{\sin^2 \alpha} h \right];$$

$$\frac{1}{\sin^2 \alpha} = \operatorname{cosec}^2 \alpha = 1 + \operatorname{ctg}^2 \alpha = 1 + \frac{a^2}{h^2};$$

$$G(h) = \sigma \left[L \frac{A + B}{h} + (2k + 1) D h^3 + 2k C \left(h + \frac{a^2}{h} \right) \right];$$

Для того, чтобы при $h = h_0$ $G(h)$ принимало минимум, необходимо и достаточно,

чтобы: 1) $\frac{\partial G}{\partial h} \Big|_{h=h_0} = 0$; 2) $\frac{\partial^2 G}{\partial h^2} \Big|_{h=h_0} > 0$;

$$\frac{\partial G}{\partial h} = \sigma \left[- \frac{L(A + B)}{h^2} + 3D(2k + 1)h^2 + 2kC - \right]$$

$$-\frac{2kCa^2}{h^2} = 0.$$

Считаем, что $h \neq 0$; при $h=0$ может быть extreme $G(h)$, но в этом тривиальном случае теряется физический смысл задачи (высота фермы равна нулю).

Поэтому, умножая предыдущее равенство на $\frac{h^2}{\gamma} (\gamma \neq 0)$, получим:

$$3D(2k+1)h^4 + 2kCh^2 - [L(A+B) + 2kCa^2] = 0.$$

$$\text{Или: } h^4 + \frac{2kC}{3D(2k+1)}h^2 - \frac{L(A+B) + 2kCa^2}{3D(2k+1)} = 0.$$

$h^4 + mh^2 - n = 0$. $m > 0$; $n > 0$, т.к. m и n — существенно положительны.

$$\frac{1}{\gamma} \frac{\partial G}{\partial h} h^2 = h^4 + mh^2 - n.$$

Покажем, что $\operatorname{sign} \frac{\partial^2 G}{\partial h^2}|_{h=h_0} =$

$$= \operatorname{sign} \frac{\partial}{\partial h} \left(\frac{1}{\gamma} \frac{\partial G}{\partial h} \cdot h^2 \right)|_{h=h_0}.$$

$$\operatorname{sign} \frac{\partial}{\partial h} \left(\frac{1}{\gamma} \frac{\partial G}{\partial h} \cdot h^2 \right)|_{h=h_0} = \operatorname{sign} \left[\left(\frac{\partial^2 G}{\partial h^2} h^2 \right)|_{h=h_0} + \right.$$

$$\left. + \left(\frac{\partial G}{\partial h} 2h \right)|_{h=h_0} \right] = \operatorname{sign} \left(\frac{\partial^2 G}{\partial h^2} \right)|_{h=h_0} \cdot h_0^2 =$$

$$= \operatorname{sign} \left(\frac{\partial^2 G}{\partial h^2} \right)|_{h=h_0} \text{ (учитывая, что } \left(\frac{\partial G}{\partial h} \right)|_{h=h_0} = 0 \text{).}$$

Т.к. нас интересует вещественный и положительный корень, h_0 уравнения $\frac{\partial G}{\partial h} = 0$, то если h_0 (вещественный) существует, то $h_0 > 0$.

Поэтому, т.к. для \min (для доста-
точности) надо: $\frac{\partial}{\partial h} \left(\frac{1}{\gamma} \frac{\partial G}{\partial h} \cdot h^2 \right)|_{h=h_0} > 0$, т.е.
 $4h_0^3 + 2h_0 m > 0$, то это условие выполнено,

ибо $h_0 > 0$ и $m > 0$.

Исследуем уравнение: $h^4 + mh^2 - n = 0$.

Число перемен знаков в ряду коэффициентов $v=1$; по теореме Декарта, число положительных корней ур-ия или равно v , или на четное число меньше. Очевидно, что существует один положительный корень. Его точная формула для вычисления:

$$h_0 = \sqrt{-\frac{m}{2} + \sqrt{\frac{m^2}{4} + n}}, \text{ где:}$$

$$m = \frac{2kC}{3D(2k+1)} = \frac{2kP(2k-1)2\pi^2 E r_d^2 \psi}{3(2k+1)2G_z P(2k-1)} = \\ = \frac{2\pi^2}{3} \cdot \frac{k}{2k+1} \cdot \frac{E}{G_z} \cdot r_d^2 \psi;$$

$$n = \frac{L(A+B) + 2kCa^2}{3D(2k+1)};$$

$L = 2ka$; $A = \frac{Pak^2}{2\psi G_{kp}}$, где G_{kp} - критическое напряжение продольного изгиба, принятое постоянным в панелях верхнего полса; ψ - коэффициент запаса продольного изгиба.

$$B = \frac{Pa(k^2-1)}{2G_z},$$

$$C = \frac{P(2k-1)}{2G_z};$$

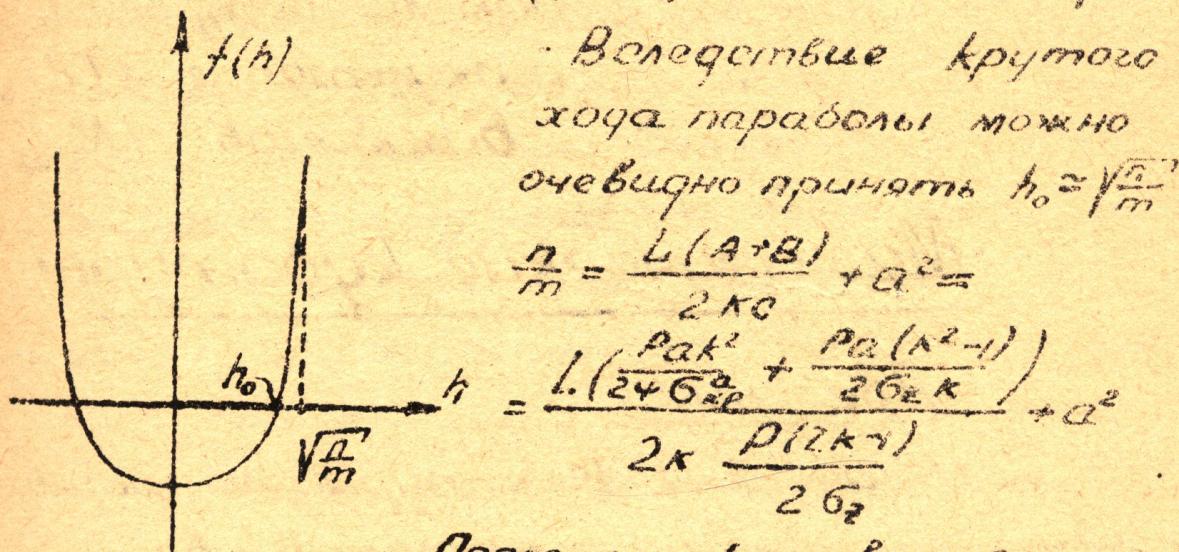
$$D = \frac{P(2k-1)}{2\pi^2 E \psi r_d^2};$$

Размерности: $[m] = l^2$, где l - размерность длины; $[n] = l^4$.

Для приближенного нахождения укажем формулу.

Имеем: $f(h) = h^4 + mh^2 - n = 0$.

т.к. $f(0) < 0$, а $f(\sqrt{\frac{a}{m}}) > 0$, то $0 < h_0 < \sqrt{\frac{a}{m}}$



После преобразований получаем:

$$\frac{a}{m} = \frac{L^2}{4K^2} \left[\frac{k^2 G_k + (k^2 + 2k - 2) + 6 \frac{\alpha}{G_{kp}}}{(2k-1) + 6 \frac{\alpha}{G_{kp}}} \right]$$

Учитывая $\frac{L}{2K} = \alpha$, окончательно имеем:

$$h_0 = \alpha \sqrt{\frac{k^2 G_k + (k^2 + 2k - 2) + 6 \frac{\alpha}{G_{kp}}}{(2k+1) + 6 \frac{\alpha}{G_{kp}}}}$$

Размерность $[h_0] = [\alpha] = l$

Пример:

$$G_k = 1400 \text{ кг/см}^2$$

$$\frac{\ell}{l} = 100$$

$$4 \frac{\alpha}{G_{kp}} = 840 \text{ см/см}^2$$

$$k=5$$

$$h_0 = \alpha \sqrt{\frac{25 \cdot 1400 + (25 + 10 - 2) \cdot 840}{11 \cdot 840}} = 2,6 \alpha$$

$$\frac{h_0}{\alpha} \approx \frac{2,6 \alpha}{2 \cdot 5 \alpha} = 0,26$$